PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

07-111985

(43) Date of publication of application: 02.05.1995

(51)Int.CI.

A61B 5/07 A61B 10/00

A61J 3/07

(21)Application number: 05-259882

(71)Applicant : OLYMPUS OPTICAL CO LTD

(22)Date of filing:

18.10.1993

(72)Inventor: IKEDA YUICHI

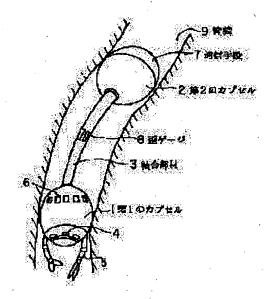
MIZUNO HITOSHI KUDO MASAHIRO

(54) CAPSULE APPARATUS FOR MEDICAL TREATMENT

(57) Abstract:

PURPOSE: To provide a capsule apparatus for medical treatment wherein confirmation of the position of a capsule in a body cavity can be conveniently and accurately performed and the movement of the capsule can be predicted with high accuracy.

CONSTITUTION: The first capsule 1 and the second capsule 2 are connected by using an elastic connecting member 3 and a strain gauge 8 is provided on this connecting member 3 to detect the mutual positional relation between the first and the second capsules 1 and 2 and a communication means 7 transmitting the detected relative positional information to an outside communication means is provided on the second capsule 2.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

22.10.1999

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3279409

[Date of registration]

22.02.2002

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

-

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B 2)

(11)特許番号 特許第3279409号 (P3279409)

(45) 発行日 平成14年4月30日(2002.4.30)

(24)登録日 平成14年2月22日(2002.2.22)

(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	FΙ	•
A 6 1 B	5/07	ı	A 6 1 B 5/07	
	10/00	103	10/00	103F
A 6 1 J	3/07		A 6 1 J 3/07	Α

請求項の数2(全 7 頁)

(21)出願番号	特顧平5-259882	(73)特許権者	00000376
(22)出顧日	平成5年10月18日(1993.10.18)	(70) Stud-B	オリンパス光学工業株式会社 東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号
(65)公開番号	特別平7~111985	(72)発明者	池田 裕一 東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オ
(43)公開日	平成7年5月2日(1995.5.2)		東京部の行 位間が行 る1日45番と号 オリンパス光学工業株式会社内
審查請求日	平成11年10月22日(1999.10.22)	(72)発明者	水野 均
			東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オ
			リンパス光学工業株式会社内
		(72)発明者	工产工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工工
			東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オ
_			リンパス光学工業株式会社内
	•	(74)代理人	100058479
			弁理士 鈴江 武彦
-	,	審査官	安田 明央
• •			最終質に続く

(64) 【発明の名称】 医療用カプセル装置

1

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】 体腔内を通過させて検査、治療又は処置を行う医療用カプセル装置において、

前部に前方を観察するための観察手段と、この観察手段の観察部位の把持、切開又は切除を行う為のマニピュレータとを具備した第1のカプセルと、カプセル内部に体外通信手段と交信する為の通信手段を具備した第2のカプセルと、前記2個のカプセルを弾性的に結合する為の結合部材とで構成し、体外通信手段から送信される信号を第2のカプセル内の通信手段によって受信して、結合部材を介して第1のカプセルに信号を送り、この信号に従ってマニュピュレータを動作させ、観察と治療又は処置が同時に行えるようにしたことを特徴とする医療用カプセル装置。

【請求項2】 前記第1のカプセルの後部に生体内の温

_ 2

度または p Hを測定するセンサを設けた ことを特徴とする請求項 1 記載の医療用カプセル装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、体腔内の部位を 直接的に観察し、診断や治療を行う医療用カプセル装置 に関する。

[0002]

【従来の技術】医療用カプセル装置は、患者の口腔から体腔内に挿入する内視鏡とは異なり、患者が飲み込むことにより、体外装置と無線的に接続されているため、患者に与える苦痛を大きく軽減できることで注目されている。従来、例えば、特開昭57-156736号公報に示すように、医療用カプセル装置は、薬液を投与したり、体液、組織を採取する機能を持っており、体腔内に

20

3

おいて薬液を投与し、また体液、組織を採取することが できるようになっている。

【0003】また、特願平4-224180号に示すように、前述した機能に加えてカプセル本体にマニピュレータを設け、患部等を積極的に処置することができるものも提案されている。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、従来の 医療用カプセル装置は、図12に示すように、体腔内、 例えば管腔 a 内をカプセル b が転動しながら下降(進 行)していくため、カプセル b 自身が常に同一の方向を 向きながら移動することができなかった。また、1 つの カプセルに全ての機能を具備させている為にカプセルの 硬質長が長くなり飲み込みにくいものであった。

【0005】この発明は、前記事情に着目してなされたもので、その目的とするところは、2個のカプセルに機能を分割して設けることで、カプセル本体が転動すること無く、飲み込み性を向上させるとともに、観察と治療又は処置を同時に行える医療用カプセル装置を提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】との発明は前記目的を達成するために、体腔内を通過させて検査、治療又は処置を行う医療用カプセル装置において、前部に前方を観察するための観察手段と、この観察手段の観察部位の把持、切開又は切除を行う為のマニピュレータとを具備した第1のカプセルと、カプセル内部に体外通信手段と交信する為の通信手段を具備した第2のカプセルと、前記2個のカプセルを弾性的に結合する為の結合部材とで構成し、体外通信手段から送信される信号を第2のカプセル内の通信手段によって受信して、結合部材を介して第1のカプセルに信号を送り、この信号に従ってマニュピュレータを動作させ、観察と治療又は処置が同時に行えるようにしたことを特徴とする。

【0007】また、前記第1のカプセルの後部に生体内 の温度またはpHを測定するセンサを設けたことを特徴 とする。

[0008]

【作用】複数個のカプセルが弾性的な結合手段によって 結合されていることで、体腔内を移動する際に、カプセ 40 ル本体が転動すること無く、常に同一方向を向きながら 移動することができる。また、各カプセルの硬質長を短 くすることができるので、飲み込み性を向上させること ができる。

[0009]

【発明の実施の形態】以下、との発明の各実施の形態を 図面に基づいて説明する。

【0010】図1~図3は第1の実施形態を示し、図1 は医療用カプセル装置の全体図を示す。医療用カプセル 装置は、第1のカプセル1と第2のカプセル2および両 50

カプセル1,2を弾性的に結合する結合手段としての結合部材3とから構成されている。

【0011】第1のカプセル1は、略球状で、その前部には前方を観察するための観察手段としての観察光学系4 および生体組織の把持、切開、切除を行うためのマニピュレータ5 が設けられている。さらに、第1のカプセル1の後部には生体内の温度、pHを測定するセンサ6が設けられている。第2のカプセル2 も略球状で、内部には体外通信手段(図示しない)と交信するための通信手段7が設けられている。

【0012】前記結合部材3は、弾性を有する合成樹脂材料等からなる棒状体で、その中間部には位置検知手段としての歪ゲージ8が取付けられ、結合部材3が屈曲されたときの弾性歪を検知することにより、第1と第2のカプセル1、2の相対的位置関係を知ることができるようになっている。

【0013】したがって、前述のように構成された医療用カプセル装置を口腔から飲み込むことにより、体腔内、例えば管腔9を図1に示すように、第1のカプセル1が前部に、第2のカプセル2が後部になって管腔9内を進行する。との進行途中で、観察光学系4による観察像、センサ6による温度、pHの測定データおよび歪ゲージ8による歪情報は、通信手段7によって体外通信手段へ送信される。また、体外通信手段から送信された信号を通信手段7によって受信し、この信号に従ってマニビュレータ5を動作させることができ、生体組織の把持、切開、切除等を行うことができる。

【0014】次に、医療用カプセル装置の作用について説明する。図2に示すように、第1のカプセル1、第2のカプセル2の順に口腔から飲み込むことにより、第1のカプセル1が前部に、第2のカプセル2が後部になって管腔9内を進行する。このとき、第1のカプセル1と第2のカプセル2が結合部材3によって連結されているため、自由な回転は、第1、第2カプセル1、2を結ぶカプセル中心軸の軸線回り(矢印)だけであり、常に管腔9の中心軸とカプセル中心軸は概ね一致しており、第1のカプセル1の前部は常に進行方向に向いている。

【0015】次に、カプセルの経路の算出について図3に基づき説明する。結合部材3には歪ゲージ8が設けられているため、歪ゲージ8によって第1と第2のカプセル1、2の相対位置関係が測定できるため、1日の測定 t n時間に2点のカプセル位置を求めることができる。したがって、t1~t5時間での位置情報を基に多項式の係数ベクトルを求める式は10本作ることが可能であり、このため9次の多項式の係数ベクトルを算出できる。したがって、従来のカプセルよりも同じ時間計測によって、より高次の精度の多項式により次時間のカプセルの位置を高い精度で予測することができる。

【0016】この結果、診断、治療をより正確に行うことができる。また、カフセルの前部が常に管腔の前方を

向いているために観察像のオリエンテーションがつけ易く、また所望の箇所でのアンビュレーションを容易に行うことができる。

【0017】図4~図6は第2の実施形態を示し、図4は陽10内を医療用カプセル装置が進行している状態を示し、図5は、第1の実施形態における第1、第2のカプセル1、2の一方の内部構造を示し、以下、単にカプセル11という。このカプセル11の内部における一側部には液体を収容した室に超音波振動子12が設けられ、この超音波振動子12はラジアル走査を行う超音波 10モータ13によって支持されている。さらにカプセル11の内部における中央部には超音波の送受波を行うための送受波回路14、超音波画像信号を体外に伝送する送信回路15が設けられ、カプセル11の内部における他側部にはカプセル駆動用の電池16が設けられている。【0018】カプセル11は消化管腔の蠕動により体腔

【0018】カプセル11は消化管腔の蠕動により体腔内を進行し、逐次体腔内の超音波断層像を体外に送信する。体外では図6に示す、体外通信手段としての体外受信装置17によりカプセル11からの信号を受信して超音波画像を表示する。体外受信装置17は超音波信号を 20受信するアンデナ18、受信回路19、受信信号を断層像に変換する超音波画像生成回路20、得られた超音波断層像を3次元画像に構築する3次元超音波画像構築回路21起よび画像表示ディスプレイ22からなり、体腔内より伝送されてくる超音波断層像を3次元画像に構築して表示する。

【0019】このようにカプセル11から伝送される体腔内の超音波断層信号を体外にて3次元超音波画像に構築、表示することにより、超音波プローブ、内視鏡等では到達し得ない体深部(小腸等)も含め、消化管すべてに亘って3次元断層像が得られ、生理学的研究の有用なデータ獲得や病変の診断を行うことができる。

【0020】図7は第3の実施形態を示し、カプセル11と体外受信装置17のブロック図であり、カプセル11には第2の実施形態に加えて例えば圧電素子で構成されている加速度センサ23が内蔵されている。この加速度センサ23の検出信号は送信回路14に入力され、超音波受波信号とともに時分割多重もしくは周波数多重され、体外に送信される。

1の速度変化があった場合でも正確で見易い画像を得る ことができる。また、位置データにより体腔内のカプセ ル11の位置を簡易に得ることができる。

【0023】図8(a)(b)は第4の実施形態を示 し、第1の実施形態における第1、第2のカプセル1. 2の一方の内部構造を示し、以下、単にカプセル31と いう。図8(a)に示すように、カプセル31を構成す る容器32内には伸縮性のバルーン33と通常は収縮状 態にあるベローズ34が設けられている。バルーン33 の内部には目的とする消化管内の患部で放出させる薬剤 35が充填され、リザーバとしての役割を果たしてい る。バルーン33の一端は容器32の連通孔36と接続 され、内外を連通している。一方、ベローズ34の一端 も容器32の連通孔37と接続され、連通孔37には消 化管内の消化液で選択的に溶解する溶解膜38が設けら れている。また、連通孔37にはカプセル31の外部か らベローズ34内のみに溶液が浸入してくるように逆止 弁39が設けられている。また、ベローズ34の内腔に は消化管内の消化液と化学反応を起こして気体(ガス) を発生する化学物質40が充填されている。

【0024】とのように構成されたカプセル31を胃内で選択的に薬剤を放出する場合について説明すると、前記溶解膜38を胃液で消化されるゼラチン等で構成し、またベローズ34の内腔に設ける化学物質40を胃液

(酸) と反応してガスを発生する物質とする。前記化学物質40としては、K, Ca, Na, Mg, Al, Zn等の金属あるいはCaCO[®] 等が用いられる。

【0025】患者がカプセル31を飲み込むと、胃液等の消化液41で溶解膜38が溶解し、図8(b)に示すように、胃液が逆止弁39を介してベローズ34の内腔に浸入する。そして、カプセル31内の化学物質40と化学反応を起こし、水素ガス、二酸化炭素ガス等のガス42が発生する。ガス42の発生に伴いベローズ34は伸張し、バルーン33を押圧するため、バルーン33の内腔に充填された薬剤35は連通孔36を介して胃内に放出される。

【0026】一方、腸内で薬剤放出をさせる場合は、溶解膜38を腸液で消化される脂肪酸膜とする。また、ベローズ34の内腔の化学物質40を腸液と化学反応を起としてガスを発生するA1、Zn、Si、NH。 C1 等とする。

【0027】そして、患者がカブセル31を飲み込み、カブセル31が腸内に到達すると、腸液により脂肪酸膜からなる溶解膜38が溶解する。そして、腸液が逆止弁39を介してベローズ34の内腔に浸入する。そして、カブセル31内の化学物質40と化学反応を起とし、水素ガス、アンモニアガス等のガス42が発生し、ベローズ34は伸張し、バルーン33を押圧するため、バルーン33の内腔に充填された薬剤35は連通孔36を介して腸内に放出される

【0028】このように構成したカプセルは、ベローズ 内腔に消化液(胃液、腸液)と反応してガスを発生する 化学物質を設けたため、従来のX線造影装置でカブセル の位置を検出する必要はなく、また体外に大掛かりな超 音波や磁気発生手段を設ける必要もなく、体腔内の目的 とする患部で選択的に薬剤を放出させることができる。 【0029】図9(a)(b)は第5の実施形態を示 し、第4の実施形態と同一構成部分については同一番号 を付して説明を省略する。図9 (a) に示すように、カ プセル43の容器44の側面には凹部45が設けられ、 との凹部45は連通孔46を介して容器44の内外を連 通している。凹部45には消化液で溶解する溶解膜38 が取付けられている。ベローズ34の内腔にはガスを吸 着した吸着剤47が設けられている。この吸着剤47と しては、例えばV、Mn、Cr,Co等が用いられる。 また、容器44内のベローズ34の周囲は消化液と化学 反応を起として発熱する化学物質48が設けられてい る。

【0030】このように構成したカプセル43を胃内で 選択的に薬剤を放出する場合について説明すると、前記 20 溶解膜38を胃液で消化されるゼラチン等で構成し、ま たベローズ34の周囲の化学物質48を胃液(酸)と反 応して発熱するアルカリ、NaOH等とする。

【0031】患者がカプセル43を飲み込むと、胃液等 の消化液41で溶解膜38が溶解し、図9(b)に示す ように、連通孔46を介して胃液が容器44内に浸入す る。そして、消化液41とベローズ34の周囲に設けら れた化学物質48とが化学反応を起こして発熱する。こ の発熱により吸着剤47に吸着されていたガス49が解 離放出され、ベローズ34は伸張し、バルーン33を押 30 バッテリー59の電圧を印加可能となっている。 圧するため、バルーン33の内腔に充填された薬剤35 は連通孔36を介して胃内に放出される。

【0032】一方、腸内で薬剤放出をさせる場合は、溶 解膜38を腸液で消化される脂肪酸膜とし、ベローズ3 4の周囲に設ける化学物質48を腸液と化学反応を起こ して発熱するHC1, CH。 COOH等の酸性物質と すれば、前述と同様に腸内において選択的に薬剤が放出 されることになる。

【0033】したがって、第4の実施形態と同様の効果 が得られる。図10(a)(b)は第6の実施形態を示 40 し、第4,5の実施形態と同一構成部分については同一 番号を付して説明を省略する。 図10(a)に示すよう に、カプセル50の容器51の内部に設けられたベロー ズ34の内壁には白金担持したTiO。 粒子52が接 着等により固定して設けられ、ベローズ34の内腔には 電解液53が充填されている。

【0034】ベローズ34は透光性を有する材料で形成 されている。ベローズ34の周囲には腸液等の消化液4 1と反応して発光する化学物質54が設けられている。 この化学物質54としては、例えば過酸化水素あるいは 50 腔内を移動する際に、カプセル本体が転動すること無

次亜塩素酸塩とルミノールの混合物が用いられる。

【0035】とのように構成したカプセル50を腸内で 選択的に薬剤を放出する場合について説明すると、患者 がカプセル50を飲み込み、腸内に到達すると、脂肪酸 膜からなる溶解膜38が溶解し、図10(b)に示すよ うに、連通孔46を介して腸液が容器51内に浸入す る。そして、腸液とルミノール、過酸化水素水(次亜塩 素酸塩)からなる化学物質54が化学反応を起とし、3 50~600nmの発光を起こす。

【0036】この光は透光性のベローズ34内のTiO 粒子52に届き、光電気分解によりH2、, 〇2 ガス55が発生する。そして、ベローズ34は伸張し、 バルーン33を押圧するため、バルーン33の内腔に充 填された薬剤35は連通孔36を介して腸内に放出され る。したがって、第4,5の実施形態と同様の効果が得

【0037】図11(a)(b)は第7の実施形態を示 し、第4~6の実施形態と同一構成部分については同一 番号を付して説明を省略する。図11(a)に示すよう に、カプセル56の容器57の内部に設けられたベロー ズ34の内腔には電解液溶液58が充填されている。電 解液溶液58としては水に塩化ナトリウム、塩化銅(1) 1),硫酸銅(11)等の電解質を溶解したものが用い られる。

【0038】また、ベローズ34の端部には小型バッテ リー59と、これに接続された一対の電極60が設けら れている。一対の電極60は電解質溶液58に浸漬され ている。また、カプセル56の外周にはタイマースイッ チ61が設けられ、設定時間経過後、電極60間に小型

【0039】このように構成したカプセル56を冒内、 腸内で選択的に薬剤を放出する場合について説明する と、まず、タイマースイッチ61を操作してタイマーの 設定時間をカプセル56が胃あるいは腸に到達する時間 にする。そして、タイマースイッチ61をオンにし、患 者がカプセル56を飲み込む。タイマーは設定時間にな ると、スイッチオンとなり、小型バッテリー59の電圧 が一対の電極60間に印加される。

【0040】電圧が印加されることで、電解質溶液58 は電気分解を起こし、H2 , O2 ガス55が発生す る。そして、ベローズ34は伸張し、バルーン33を押 圧するため、バルーン33の内腔に充填された薬剤35 は連通孔36を介して胃内または腸内に放出される。し たがって、第4~6の実施形態と同様の効果が得られ、 る。

[0041]

【発明の効果】以上説明したように、この発明によれ は、複数個のカプセルに必要な機能を分割して具備さ せ、弾性的な結合手段によって結合することにより、体 く、常に同一方向を向きながら移動することができる。また、1つのカブセルに必要な機能の全てを収納した場合に比べて、各カプセルの硬質長を短くすることができるので飲み込み性を向上することができる。さらに、体外通信手段から送信される信号を第2のカプセル内の通信手段によって受信して、結合部材を介して第1のカプセルに信号を送り、この信号に従ってマニュピュレータを動作させ、観察と治療又は処置が同時に行えるという効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】との発明の第1の実施形態を示し、医療用カブセル装置の管腔内の進行状態を示す斜視図。

【図2】同実施形態の作用説明図。

【図3】同実施形態のカプセルの経路の算出についての説明図。

【図4】との発明の第2の実施形態を示し、医療用カブセル装置の腸内の進行状態を示す正面図。

【図5】同実施形態のカプセルの縦断側面図。

【図 6 】同実施形態のカプセルと体外受信装置のブロック図。

*【図7】この発明の第3の実施形態を示し、カプセルと 体外受信装置のブロック図。

10

【図8】との発明の第4の実施形態を示し、カプセルの 縦断側面図。

【図9】この発明の第5の実施形態を示し、カブセルの 縦断側面図。

【図10】との発明の第6の実施形態を示し、カフセルの縦断側面図。

【図11】この発明の第7の実施形態を示し、カフセル 10 の縦断側面図。

【図12】従来の医療用カプセル装置の管腔内の進行状態を示す斜視図。

【図13】従来のカプセルの経路の算出についての説明図。

【符号の説明】

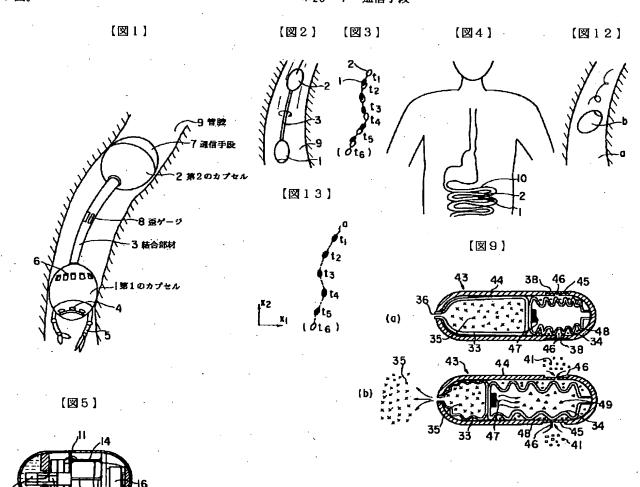
1…第1のカプセル

2…第2のカプセル

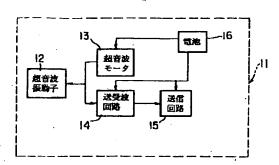
3…結合部材

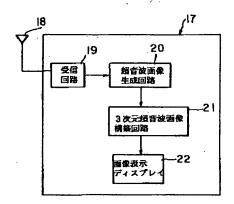
5…マニピュレータ

*20 7…通信手段

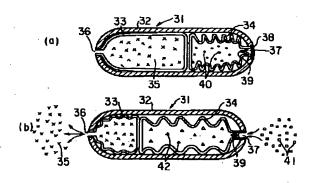


【図6】

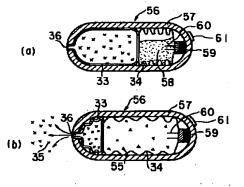




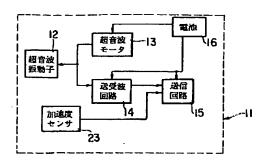
[図8]

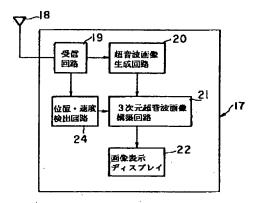


【図11】

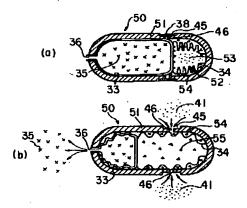


【図7】





【図10】



フロントページの続き

(56)参考文献 特開 平5-23322 (JP, A)

特開 平4-109927 (JP, A)

特開 平2-31738 (JP, A)

特開 平4-347138 (JP, A)

特開 平5-228858 (JP, A)

特開 昭61-270088 (JP, A)

特開 平5-212093 (JP, A)

特開 平4-176770 (JP, A)

特開 昭58-10067 (JP, A)

特開 昭49-4389 (JP, A)

1997 HE 1997 1505 (JI, A)

朝倉、相原、特集 ミクロの研究室 進化する顕微鏡 ナノマシン技術と先端 医療、金属、第63巻第9号、p. 58-64 植田、実用化目前のマイクロマシン技 術 マイクロマシン技術の医療分野への 応用、センサ技術、情報調査会、第13巻 第1号、p. 58-62

藤正,「マイクロマシニング」マイクロマシンは医療技術を変えるか,医科器械学,日本,第61巻第9号,p.393-395

藤正, 生体とマイクロマシン, 電子情報通信学会誌, 第74巻第9号, p. 936 - 939

生田, 形状記憶合金マイクロアクチュエータ, 機械の研究, 第43巻第1号, p. 202-206

(58)調査した分野(Int.Cl.', DB名)

A61B 1/00 - 1/32

G02B 23/24 - 23/26

A61B 5/06 - 5/22

JICSTファイル (JOIS)